

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 11273072 A

(43) Date of publication of application: 08 . 10 . 99

(51) Int. CI

G11B 7/00

G11B 19/04

G11B 20/10

G11B 20/18

G11B 20/18

G11B 20/18

G11B 20/18

(21) Application number: 10079575

(22) Date of filing: 26 . 03 . 98

(71) Applicant:

TOSHIBA CORP

(72) Inventor:

NAKANE HIROSHI

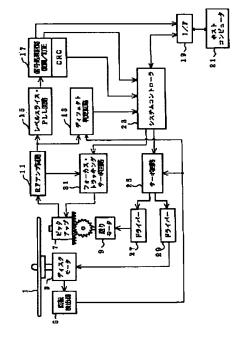
(54) DISK REPRODUCING METHOD AND DISK REPRODUCING DEVICE

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To properly perform a reading mode change caused by an unreadable error.

SOLUTION: Firstly, a system controller 23 sets a disk motor 3 to a high-speed reading mode to rotate it at a high-speed, and outputs a control signal to a servo circuit 25 and a focus tracking servo circuit 31 to read a desired data of a disk 1 by a pickup 7. When an uncorrectable error occurs, the system controller 23 changes the reading mode of the disk motor 3 to a low-speed reading mode to rotate it at a low-speed, and controls to perform a retry operation to read the desired data again. When the desired data can be read by this retry operation, the system controller 23 judges whether or not the disk motor needs to be returned to the high-speed reading mode by a defect detection flag of defect judging circuit 13.

COPYRIGHT: (C)1999,JPO



(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-273072

(43)公開日 平成11年(1999)10月8日

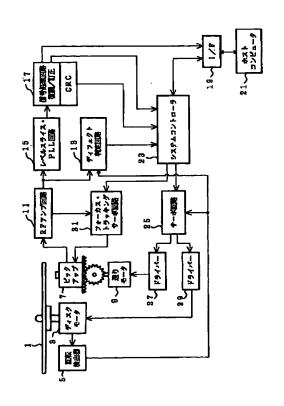
(51) Int.Cl. ⁶		識別記号		FΙ					
G11B				G 1		7/00		н	
0112	19/04	501				9/04		501D	
	20/10	3 2 1				0/10		3 2 1 Z	
	20/18	5 2 0				0/18		520E	
	50, 15	550			_	.,		550C	
			審査請求	未請求	東京	頁の数15	OL		最終頁に続く
(21)出願番り	}	特顏平10-79575		(71)	出願人	0000036			
(22)出顧日		平成10年(1998) 3月26日		(72)	発明者	神奈川県川崎市幸区堀川町72番地			
							県川崎		番地 株式会社
				(74)	代理人				

(54) 【発明の名称】 ディスク再生方法およびディスク再生装置

(57)【要約】

【課題】 読取り不能エラーによる読出しモードの変更 を適切に行う。

【解決手段】 システムコントローラ23はまずディスクモータ3を高速回転させる高速読出しモードに設定し、サーボ回路25およびフォーカス・トラッキングサーボ回路31に制御信号を出力して、ピックアップ7によりディスク1の所望のデータを読みに行く。訂正不能のエラーが発生した場合には、システムコントローラ23はディスクモータ3を低速回転させる低速読出しモードに変更して、リトライ動作するよう制御し、再度所望のデータを読みに行く。このリトライ動作により所望のデータが読み取れたら、システムコントローラ23はディフェクト判定回路13のディフェクト検出フラグにより、高速読出しモードに戻すか否かを判断する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 ディスクに記録されているデジタル情報 を読み取るディスク再生方法において、

前記ディスク上のディフェクトを検出して、前記ディフェクトのディスク径方向の範囲を判定し、前記ディフェクトに起因した前記ディスクからのデータの読取り不能により、前記ディスクの読出しモードを変更し、前記ディスク上の読取り位置が前記ディフェクトのディスク径方向の範囲を越えたとき前記ディスクの読出しモードを元に戻すことを特徴とするディスク再生方法。

【請求項2】 ディスクに記録されているデジタル情報 を読み取るディスク再生方法において、

前記ディスク上のディフェクトを検出して、前記ディフェクトのディスク径方向の範囲を判定し、

前記ディフェクトに起因して前記ディスクからのデータ の読取りが不能なとき、当該データが画像が連続して動 く動画データおよび/または音声データか否かを判別

動画データまたは音声データであれば前記ディスクの読出しモードを変更して前記読取り不能なデータの再度の 20 読取りを行い、読み取れた場合には当該データの再生終了時まで当該読出しモードを維持し、

前記判別の結果、動画データおよび音声データのいずれでもなければ前記ディスクの読出しモードを変更して前記読取り不能なデータの再度の読取りを行い、読み取れた場合には前記ディフェクトのディスク径方向の範囲内で当該読出しモードを維持し、その後前記ディスクの読出しモードを元に戻すことを特徴とするディスク再生方法。

【請求項3】 前記ディフェクトを前記ディスクから読 30 み出された信号に基づいて検出し、このディフェクト検 出信号に基づいて当該ディフェクトのディスク径方向の 範囲を判定することを特徴とする請求項1または2記載のディスク再生方法。

【請求項4】 ディスクに記録されているデジタル情報 を読み取るディスク再生方法において、

前記ディスクからのデータの読取りが不能なとき、当該 データが画像が連続して動く動画データおよび/または 音声データか否かを判別し、

動画データまたは音声データであれば前記ディスクの読 40 出しモードを変更して前記読取り不能なデータの再度の 読取りを行い、読み取れた場合には当該データの再生終 了時まで当該読出しモードを維持し、

前記判別の結果、動画データおよび音声データのいずれ でもなければ前記ディスクの読出しモードを変更して前 記読取り不能なデータの再度の読取りを行い、読み取れ た場合には前記ディスクの読出しモードを元に戻すこと を特徴とするディスク再生方法。

【請求項5】 前記ディスクの読出しモードの変更が、 前記ディスクの回転を高速から低速にするものであるこ 50 とを特徴とする請求項1ないし4のいずれか1項に記載 のディスク再生方法。

【請求項6】 前記ディスクの読出しモードの変更が、 前記ディスクからの信号の読出しを回転速度一定 (CA V) から線速度一定 (CLV) に変更して行うものであ ることを特徴とする請求項1ないし4のいずれか1項に 記載のディスク再生方法。

【請求項7】 デジタル情報が記録されたディスクを再生するディスク再生装置において、

10 設定された読出しモードで前記ディスクから信号を読み出す信号読出し手段と、

前記信号読出し手段によって前記ディスクから読み出された信号に基づいてディフェクトを検出するディフェクト検出手段と、

前記ディフェクト検出手段からのディフェクト検出信号 に基づいて前記ディフェクトのディスク径方向の範囲を 判定するディフェクト範囲判定手段と、

前記信号読出し手段によって前記ディスクから読み出された信号に基づいて所望のデータを読み取り、読取り可 /不可信号を出力するデータ読取り手段と、

前記データ読取り手段からの読取り不可信号により、前記信号読出し手段の読出しモードの設定を変更し、前記信号読出し手段に前記ディスクの読取り不可の箇所から信号を読み出すよう指令する第1の制御手段と、

前記第1の制御手段による読出しモード設定変更指令および前記ディフェクト範囲判定手段によって判定される前記ディフェクトのディスク径方向の範囲に基づいて、このディフェクトの範囲のディスク径方向の外側で前記読出しモードの設定を元に戻す第2の制御手段とを具備することを特徴とするディスク再生装置。

【請求項8】 デジタル情報が記録されたディスクを再生するディスク再生装置において、

設定された読出しモードで前記ディスクから信号を読み 出す信号読出し手段と、

前記信号読出し手段によって前記ディスクから読み出された信号に基づいてディフェクトを検出するディフェクト検出手段と、

前記ディフェクト検出手段からのディフェクト検出信号 に基づいて前記ディフェクトのディスク径方向の範囲を 判定するディフェクト範囲判定手段と、

前記信号読出し手段によって前記ディスクから読み出された信号に基づいて所望のデータを読み取り、読取りの成否を知らせる読取り可/不可信号を出力するデータ読取り手段と、

前記データ読取り手段からの読取り不可信号により、前記信号読出し手段の読出しモードの設定を変更し、前記信号読出し手段に前記ディスクの読取り不可の箇所から信号を読み出すよう指令する第1の制御手段と、

前記データ読取り手段からの読取り不可信号により、読取り対象のデータが画像が連続して動く動画データおよ

20

30

び/または音声データか否かを判別するデータ判別手段 と、

前記第1の制御手段による読出しモード設定変更指令、 前記データ判別手段による判別結果および前記ディフェ クト範囲判定手段によって判定される前記ディフェクト のディスク径方向の範囲に基づいて、前記判別結果が動 画データおよび音声データのいずれでもないとき、前記 ディフェクトの範囲のディスク径方向の外側で前記読出 しモードの設定を元に戻す第2の制御手段とを具備する ことを特徴とするディスク再生装置。

【請求項9】 前記ディフェクト判定手段が、

前記ディスクの回転を検出する回転検出手段と、

前記ディフェクト検出手段からのディフェクト検出信号 および前記回転検出手段からの回転検出信号を入力し、 前記ディフェクト検出信号の入力から前記ディスクのほ ぼ1回転後の前記ディフェクト検出手段からのディフェ クト検出信号の有無により、前記ディスクの読出し位置 が前記ディフェクトのディスク径方向の範囲内か否かを 判別する範囲判別手段とを具備することを特徴とする請 求項7または8記載のディスク再生装置。

【請求項10】 前記範囲判別手段が、

前記ディフェクト検出手段からのディフェクト検出信号 および前記回転検出手段からの回転検出信号を入力し、 前記ディフェクト検出信号を前記ディスクがほぼ1回転 する間保持した後に出力する遅延手段と、

前記遅延手段からの出力と前記ディフェクト検出手段からの出力とを入力することによって、前記ディスクの読出し位置が前記ディフェクトのディスク径方向の範囲内か否かを判断する手段とを具備することを特徴とする請求項9記載のディスク再生装置。

【請求項11】 デジタル情報が記録されたディスクを 再生するディスク再生装置において、

設定された読出しモードで前記ディスクから信号を読み 出す信号読出し手段と、

前記信号読出し手段によって前記ディスクから読み出された信号に基づいて所望のデータを読み取り、読取りの成否を知らせる読取り可/不可信号を出力するデータ読取り手段と、

前記データ読取り手段からの読取り不可信号により、前記信号読出し手段の読出しモードの設定を変更し、前記 40 信号読出し手段に前記ディスクの読取り不可の箇所から信号を読み出すよう指令する第1の制御手段と、

前記データ読取り手段からの読取り不可信号により、読取り対象のデータが画像が連続して動く動画データおよび/または音声データか否かを判別するデータ判別手段と、

前記第1の制御手段による読出しモード設定変更指令および前記データ判別手段による判別結果に基づいて、前記判別結果が動画データおよび音声データのいずれでもないとき、前記データ読取り手段からの読取り可信号に 50

より、前記読出しモードの設定を元に戻す第2の制御手段とを具備することを特徴とするディスク再生装置。

【請求項12】 前記第1の制御手段による読出しモード設定変更指令が、前記ディスクの回転を高速から低速に設定変更するものであることを特徴とする請求項7ないし11のいずれか1項に記載のディスク再生装置。

【請求項13】 前記第1の制御手段による読出しモード設定変更指令が、前記ディスクからの信号の読出しを回転速度一定(CAV)で行うものから線速度一定(CLV)で行うものに設定変更するものであることを特徴とする請求項7ないし11のいずれか1項に記載のディスク再生装置。

【請求項14】 前記データ判別手段が、ホストコンピュータからの情報に基づいて判別することを特徴とする請求項8または11のいずれか1項に記載のディスク再生装置。

【請求項15】 前記データ読取り手段が、

前記信号読出し手段によって前記ディスクから読み出された信号を処理し、所望のデータを読み取る信号処理手段と、

前記信号処理手段からのエラー情報および/または訂正 不能情報に基づいて所望のデータの読取りができたか、 不能かを判定し、読取り可/不可信号を出力する判定手 段とを具備することを特徴とする請求項7ないし14の いずれか1項に記載のディスク再生装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、CD-ROMやD VD等の光ディスクを再生するディスク再生方法および ディスク再生装置に関する。

[0002]

【従来の技術】近年、データ量の大きなCD-ROMや DVD-ROMを動画再生に使用することが行われてい る。これらのディスクは、CLVとよばれる記憶密度一 定で記録されている。

【0003】これらのディスクをディスクドライブで高速で回転させる、いわゆる倍速再生でデータを読み取り、動画であるムービーソフトを再生することが行われている。このようなCLVで記録したディスクを再生するディスク再生装置では、ディスクモータの回転数は、線速度一定となるようにディスク径方向の読出しトラック位置によって変化する。これは、CLV再生と呼ばれている。

【0004】また、ディスクモータの消費電力を少なくさせるため、CLVで記録したディスクを、一定回転で回転させる方式も使用される。これは、CAV再生と呼ばれている。この場合、ディスクの内周を再生したときよりも、ディスクの外周を再生したときのほうが、読出し速度が大きくなる。

【0005】また、動画再生を目的にした、いわゆるム

ービー再生機器においても高速化は、有効である。これ は、早送り再生や早戻し再生時の動画をスムーズに再生 させることができるからである。

【0006】また、高速再生はディスクから連続して読み出せる単位時間当たりのデーター量を大きくすることができるため、パソコンのユーティライゼーションを改善するのに有効である。

【0007】しかしながら、ディスクを高速回転させて データを読み取ろうとした場合には、特許第25547 19号に詳しく述べられているように、読取り能力の低 10 下の問題が生じる。特にディスクのキズや汚れやディス ク自身の欠陥に起因する訂正不能エラーは、再生速度つ まりディスクの回転速度を下げることにより改善され る。

【0008】CD-ROMやDVD-ROMなどの光学メディアでは、ディスクの傷や汚れによるエラーを想定した訂正方式を用いている。CDにおいては、インターリーブ方式を用い、DVDでは、ブロック訂正を用いて傷や汚れの持続期間よりも十分大きな期間のデータを使用して訂正処理を行うように訂正フォーマットが規定されている。しかしながら、ディスクにはキズや汚れ以外の場所にもともと欠陥が存在する。これは、ディスク製造時や記録メディアの場合の記録時に生じる。この欠陥の大きさが前記のように訂正に関連しているため、再生速度の速さにより訂正不能の発生状況が変化する。

【0009】この訂正不能の発生状況は、再生速度が早くなるほど悪化する。主な理由は、2つある。1つは、ディスクの信号をピックアップするヘッドや光を電気に変換するフォトディテクタの周波数特性と、アナログ増幅部のノイズに起因する。フォトディテクタは、周波数 30が上がるにしたがって、感度が低下する。この主な原因は、ディテクタの寄生容量による。したがって、S/Nが悪化し、エラーの発生状況が悪化する。また、増幅部は、周波数が上がるにしたがって、ノイズが増大し、エラーの発生状況が悪化する。また、ディスクのトラックの揺らぎに起因するアナログ信号の振幅変動やDC変動を吸収するためのオートスライサーの高域追従性能の悪化によるジッタの悪化によりエラーの発生状況が悪化する。

【0010】2つめは、ディスクに面振れや偏芯が存在 40 することに起因する。面振れや偏芯の周期は、ディスクの1回転に同期している。これらのディスクのトラックの揺れに対応する措置が、フォーカスサーボとトラッキングサーボに施されているが、これらのアクチュエータは、対物レンズを可動させて行うのが一般的であり、副共振が存在し、10kHzから30kHz程度に存在する。これ以上に共振周波数を上げることは、コスト的にも技術的にも困難である。したがって、サーボ帯域は、無制限には、上げることができず、ディスクのトラック揺れの大きさと、回転数の上昇に制限が生じる。つま 50

6

り、サーボで抑圧できる能力は、ディスクスピードが低いほど有利となり、これに起因するエラーは、再生速度が大きいほど状況が悪化する。また、これにより時間軸のジッタ変動の周波数成分の高速化と悪化によりエラー状況が悪化する。

【0011】とくに、近年では、ディスクの持っている 偏重心の問題がある。これは、デイスクの回転速度の2 乗に比例して発生する振動により、サーボ能力では、カ バーできないほどになってしまう。これも、回転速度を 落とせばその影響が軽減される。

【0012】また前記のようにCAV方式にして、アク セス時のディスクモータの加減速で生じる消費電力の増 加を押さえるようにすることが多く用いられはじめた。 CLVディスクをほぼ一定回転で用いるこの方式は、デ ィスクの内周と外周で、データ速度が異なる。ディスク 内周で遅く、外周で早くなる。1例として、12cmC D-ROMディスクでは、内周で150kバイト/秒の データ速度とすると外周では、約2. 4倍の360kバ イト/秒となる。この場合問題となるのが、読取り速度 がディスクの内周と外周で2. 4倍も異なるため、ディ フェクトなどの読取り性能の最適化が難しいことであ る。特に高速化した場合に信号検出系の周波数特性の問 題がある。デジタル記録された信号は、例えばCDフォ ーマットでは、3Tから11Tまでの信号が存在し、こ れらの信号を精度良く読取るためには、群遅延特性が3 Tから11Tまで揃える必要があるからである。つま り、CVLでは、3Tから11T相当の周波数までを考 慮すればよいが、CAVでは、1.25Tから11T相 当の周波数をカバーする必要が生じる。

【0013】一方、CLVでディスクの回転を制御する方式では、ディスクの内周と外周で、読取り速度は変わらない。そのため群遅延特性を良好にし易すくディスクの読取り性能を良好にすることができる。しかしながら、高速化のためにディスクの回転を上げて行くほど、ディスク内周の回転速度と外周速度の差が大きくなり、このことで回転数の変更時間が大きくなりアクセス時間が増大する欠点が生じる。つまり、アクセス時間を含めると、低速モードではCLV方式、高速モードではCAV方式が有利になる。

【0014】したがって、従来のディスク再生装置では、通常は高速読取りモードでディスクモータを回転させ、対応した前記サーボ帯域に設定し、所望のデータを記録してあるディスク半径位置にピックアップを移動させて、所望のデータの読取りを行っている。所望のデータが正しく読めたかは、訂正ブロックのエラー情報または、CRC(巡回符号による判定)判定結果により判定可能であり、判定結果で訂正不能の場合は、リトライ動作に移る。

【0015】リトライ動作は、もう1度所望のデータが 記録してあるトラックにピックアップを移動させ再度読

20

30

取り動作をするもので、これは、エラーの発生状況は一 定ではなく、もう1度読みに行った場合に読み取れるこ とがあるためである。データが読み取れない場合は、所 望のデータが読み取れるまで数回繰り返すのが一般的で ある。この動作でも読み取れない場合に、低速読取りモ ードに設定し、ディスクモータの回転速度を下げ対応し た前記サーボ帯域を低下させ、所望のデータの再度の読 取り動作をする。

【0016】所望のデータが読み取れたら、次のデータ を読みに行くのであるが、このデータの読み方に2通り の方法があった。すなわち、

- ① 元の高速読取りモードに切り替えて読みに行く、
- ② 低速モードのままで読みに行く、 という方法である。

[0017]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、①の方 法は、品位が悪いディスクの場合、ディスクモータが頻 繁に高速と低速とを繰り返すことになり、ディスクモー タの加速減速による消費電力の増大や、発熱が大きくな る。また、ディスクモータの加速減速時間が長いため、 極端に連続データ読取り速度が低下してしまう。特に動 画再生で、必要な連続データ速度が得られず、動画が停 止してしまう不都合が生じる。

【0018】これに対して、2の方法は、品位の良いデ イスクで、たまたま高速モードで読み取れないデータが 発生したような場合には、回転速度が低下したままなの で、ユーティライゼーションが悪化して、せっかくの高 速読取り能力が使用できなくなる。特にテキストデータ のような連続性を必要としない静止画データなどの読取 り再生時には、不向きである。

【0019】本発明は、かかる点に対処してなされたも ので、ディスクのディフェクトによりデータ読取り不能 のエラーが発生しても、ディスクモータが頻繁に高速と 低速とを繰り返して、動画再生や音声再生で必要な連続 データ読取り速度を損なうことなく、かテキストデータ などの連続性を必要としない静止画再生に対しては高速 再生機能のユーティライゼーションをできる限り悪化さ せないようにディスクを再生することができるディスク 再生方法およびディスク再生装置を提供することを目的 とする。

[0020]

【課題を解決するための手段】すなわち、請求項1の発 明は、ディスクに記録されているデジタル情報を読み取 るディスク再生方法において、前記ディスク上のディフ ェクトを検出して、前記ディフェクトのディスク径方向 の範囲を判定し、前記ディフェクトに起因した前記ディ スクからのデータの読取り不能により、前記ディスクの 読出しモードを変更し、前記ディスク上の読取り位置が 前記ディフェクトのディスク径方向の範囲を越えたとき る。

【0021】請求項2の発明は、ディスクに記録されて いるデジタル情報を読み取るディスク再生方法におい て、前記ディスク上のディフェクトを検出して、前記デ ィフェクトのディスク径方向の範囲を判定し、前記ディ フェクトに起因して前記ディスクからのデータの読取り が不能なとき、当該データが画像が連続して動く動画デ ータおよび/または音声データか否かを判別し、動画デ ータまたは音声データであれば前記ディスクの読出しモ ードを変更して前記読取り不能なデータの再度の読取り を行い、読み取れた場合には当該データの再生終了時ま で当該読出しモードを維持し、前記判別の結果、動画デ ータおよび音声データのいずれでもなければ前記ディス クの読出しモードを変更して前記読取り不能なデータの 再度の読取りを行い、読み取れた場合には前記ディフェ クトのディスク径方向の範囲内で当該読出しモードを維 持し、その後前記ディスクの読出しモードを元に戻すこ とを特徴とする。

8

【0022】請求項3の発明は、請求項1または2のデ ィスク再生方法において、前記ディフェクトを前記ディ スクから読み出された信号に基づいて検出し、このディ フェクト検出信号に基づいて当該ディフェクトのディス ク径方向の範囲を判定することを特徴とする。

【0023】請求項4の発明は、ディスクに記録されて いるデジタル情報を読み取るディスク再生方法におい て、前記ディスクからのデータの読取りが不能なとき、 当該データが画像が連続して動く動画データおよび/ま たは音声データか否かを判別し、動画データまたは音声 データであれば前記ディスクの読出しモードを変更して 前記読取り不能なデータの再度の読取りを行い、読み取 れた場合には当該データの再生終了時まで当該読出しモ ードを維持し、前記判別の結果、動画データおよび音声 データのいずれでもなければ前記ディスクの読出しモー ドを変更して前記読取り不能なデータの再度の読取りを 行い、読み取れた場合には前記ディスクの読出しモード を元に戻すことを特徴とする。

【0024】請求項5の発明は、請求項1ないし4のい ずれか1項のディスク再生方法において、前記ディスク の読出しモードの変更が、前記ディスクの回転を高速か 40 ら低速にするものであることを特徴とする。

【0025】請求項6の発明は、請求項1ないし4のい ずれか1項のディスク再生方法において、前記ディスク の読出しモードの変更が、前記ディスクからの信号の読 出しを回転速度一定(CAV)から線速度一定(CL V) に変更して行うものであることを特徴とする。

【0026】請求項7の発明は、デジタル情報が記録さ れたディスクを再生するディスク再生装置において、設 定された読出しモードで前記ディスクから信号を読み出 す信号読出し手段と、前記信号読出し手段によって前記 前記ディスクの読出しモードを元に戻すことを特徴とす 50 ディスクから読み出された信号に基づいてディフェクト

40

10

を検出するディフェクト検出手段と、前記ディフェクト 検出手段からのディフェクト検出信号に基づいて前記デ ィフェクトのディスク径方向の範囲を判定するディフェ クト範囲判定手段と、前記信号読出し手段によって前記 ディスクから読み出された信号に基づいて所望のデータ を読み取り、読取り可/不可信号を出力するデータ読取 り手段と、前記データ読取り手段からの読取り不可信号 により、前記信号読出し手段の読出しモードの設定を変 更し、前記信号読出し手段に前記ディスクの読取り不可 の箇所から信号を読み出すよう指令する第1の制御手段 と、前記第1の制御手段による読出しモード設定変更指 令および前記ディフェクト範囲判定手段によって判定さ れる前記ディフェクトのディスク径方向の範囲に基づい て、このディフェクトの範囲のディスク径方向の外側で 前記読出しモードの設定を元に戻す第2の制御手段とを 具備することを特徴とする。

【0027】請求項8の発明は、デジタル情報が記録さ れたディスクを再生するディスク再生装置において、設 定された読出しモードで前記ディスクから信号を読み出 す信号読出し手段と、前記信号読出し手段によって前記 20 ディスクから読み出された信号に基づいてディフェクト を検出するディフェクト検出手段と、前記ディフェクト 検出手段からのディフェクト検出信号に基づいて前記デ ィフェクトのディスク径方向の範囲を判定するディフェ クト範囲判定手段と、前記信号読出し手段によって前記 ディスクから読み出された信号に基づいて所望のデータ を読み取り、読取りの成否を知らせる読取り可/不可信 号を出力するデータ読取り手段と、前記データ読取り手 段からの読取り不可信号により、前記信号読出し手段の 読出しモードの設定を変更し、前記信号読出し手段に前 記ディスクの読取り不可の箇所から信号を読み出すよう 指令する第1の制御手段と、前記データ読取り手段から の読取り不可信号により、読取り対象のデータが画像が 連続して動く動画データおよび/または音声データか否 かを判別するデータ判別手段と、前記第1の制御手段に よる読出しモード設定変更指令、前記データ判別手段に よる判別結果および前記ディフェクト範囲判定手段によ って判定される前記ディフェクトのディスク径方向の範 囲に基づいて、前記判別結果が動画データおよび音声デ ータのいずれでもないとき、前記ディフェクトの範囲の ディスク径方向の外側で前記読出しモードの設定を元に 戻す第2の制御手段とを具備することを特徴とする。

【0028】請求項9の発明は、請求項7または8のデ ィスク再生装置において、前記ディフェクト判定手段 が、前記ディスクの回転を検出する回転検出手段と、前 記ディフェクト検出手段からのディフェクト検出信号お よび前記回転検出手段からの回転検出信号を入力し、前 記ディフェクト検出信号の入力から前記ディスクのほぼ 1回転後の前記ディフェクト検出手段からのディフェク ト検出信号の有無により、前記ディスクの読出し位置が 50 前記ディフェクトのディスク径方向の範囲内か否かを判 別する範囲判別手段とを具備することを特徴とする。

【0029】請求項10の発明は、請求項9のディスク 再生装置において、前記範囲判別手段が、前記ディフェ クト検出手段からのディフェクト検出信号および前記回 転検出手段からの回転検出信号を入力し、前記ディフェ クト検出信号を前記ディスクがほぼ1回転する間保持し た後に出力する遅延手段と、前記遅延手段からの出力と 前記ディフェクト検出手段からの出力とを入力すること によって、前記ディスクの読出し位置が前記ディフェク トのディスク径方向の範囲内か否かを判断する手段とを 具備することを特徴とする。

【0030】請求項11の発明は、デジタル情報が記録 されたディスクを再生するディスク再生装置において、 設定された読出しモードで前記ディスクから信号を読み 出す信号読出し手段と、前記信号読出し手段によって前 記ディスクから読み出された信号に基づいて所望のデー タを読み取り、読取りの成否を知らせる読取り可/不可 信号を出力するデータ読取り手段と、前記データ読取り 手段からの読取り不可信号により、前記信号読出し手段 の読出しモードの設定を変更し、前記信号読出し手段に 前記ディスクの読取り不可の箇所から信号を読み出すよ う指令する第1の制御手段と、前記データ読取り手段か らの読取り不可信号により、読取り対象のデータが画像 が連続して動く動画データおよび/または音声データか 否かを判別するデータ判別手段と、前記第1の制御手段 による読出しモード設定変更指令および前記データ判別 手段による判別結果に基づいて、前記判別結果が動画デ ータおよび音声データのいずれでもないとき、前記デー 夕読取り手段からの読取り可信号により、前記読出しモ ードの設定を元に戻す第2の制御手段とを具備すること を特徴とする。

【0031】請求項12の発明は、請求項7ないし11 のいずれか1項のディスク再生装置において、前記第1 の制御手段による読出しモード設定変更指令が、前記デ ィスクの回転を高速から低速に設定変更するものである ことを特徴とする。

【0032】請求項13の発明は、請求項7ないし11 のいずれか1項のディスク再生装置において、前記第1 の制御手段による読出しモード設定変更指令が、前記デ ィスクからの信号の読出しを回転速度一定(CAV)で 行うものから線速度一定 (CLV) で行うものに設定変 更するものであることを特徴とする。

【0033】請求項14の発明は、請求項8または11 のいずれか1項のディスク再生装置において、前記デー タ判別手段が、ホストコンピュータからの情報に基づい て判別することを特徴とする。

【0034】請求項15の発明は、請求項7ないし14 のいずれか1項のディスク再生装置において、前記デー 夕読取り手段が、前記信号読出し手段によって前記ディ

30

50

スクから読み出された信号を処理し、所望のデータを読 み取る信号処理手段と、前記信号処理手段からのエラー 情報および/または訂正不能情報に基づいて所望のデー タの読取りができたか、不能かを判定し、読取り可/不 可信号を出力する判定手段とを具備することを特徴とす

【0035】請求項1、3、5、6、7、9、10、1 2、13、15の発明においては、ディスクのキズや汚 れ等によるディフェクトは数トラックにまたがっている 場合が多いが、このようなとき、ディスクが1回転する たびに現れるディフェクトの影響を低減するために、デ ィフェクトのディスク径方向の範囲を特定して、読取り 位置がこのディフェクトのディスク径方向範囲内にある 間は、ディスクデータの読出しモードを高速モードから 低速モードまたはCAVモードからCLVモードに変更 し、ディフェク範囲外のトラック位置では高速モードま たはCAVモードに戻してデータの読出しを行う。これ により、不必要にモード変更を繰り返して連続データ読 取り速度を極度に低下させることなく、動画/静止画に かかわらず、高速再生機能を最大限に有効に利用して良 20 好なディスク再生を行うことができる。

【0036】請求項2、3、5、6、8、9、10、1 2、13、14、15の発明においては、読取り不能工 ラーによるリトライ動作の後、読取り対象データが連続 性を必要とする動画データないし音声データか連続性を 必要としないテキストデータ等の静止画データかを判別 して、動画データないし音声データの場合は高速モード から低速モードまたはCAVモードからCLVモードに 変更したままでディスクデータの読出しを続行すること で、読取り不能による高速・低速を繰り返すことなく、 安定して動画再生ないし音声再生することができる。静 止画データの場合は、ディフェクトの範囲に基づいて、 ディフェクトの範囲を越えたとき低速モードから高速モ ードへまたはCLVモードからCAVモードへ切替える ことにより、無駄に読出しモードの切替えを繰り返して ディスクモータに負荷をかけることなく、高速再生機能 を有効に利用することができる。

【0037】請求項4、5、6、11、12、13、1 4、15の発明においては、読取り不能エラーによるリ トライ動作の後、読取り対象データが連続性を必要とす る動画データないし音声データか連続性を必要としない テキストデータ等の静止画データかを判別して、動画デ ータないし音声データの場合は髙速モードから低速モー ドまたはCAVモードからCLVモードに変更したまま でディスクデータの読出しを続行することで、読取り不 能による読出しモードの変更を繰り返すことなく、安定 して動画再生ないし音声再生することができる。また、 静止画データの場合は、読取り不能によるリトライ動作 時のみ低速モードまたはCLVモードにすることで、高 速再生機能を有効に利用することができる。

[0038]

【発明の実施の形態】以下、図面に基づいて本発明の実 施の形態を説明する。図1は、本発明の第1の実施の形 態のディスク再生装置を示すブロック図である。図1に おいて、CD-ROMおよびDVD等のディスク1がデ ィスクモータ3に載置され、ディスクモータ3によって 回転駆動される。ディスクモータ3の回転は回転検出器 5によって検出される。ピックアップ7は、レーザ発光 器、対物レンズ、4分割フォトディテクタ等を備え、送 りモータ9によってディスク径方向に移動され、記憶密 度一定でデジタル情報が記録されたディスク1から信号 を読み出す。

12

【0039】RFアンプ回路11はピックアップ7の出 力を入力し、4分割フォトディテクタの出力信号を加算 してディスク1に記録されたデジタル信号を取り出した RF信号を生成するとともに、4分割フォトディテクタ の出力信号の加算、減算によりフォーカスエラー信号お よびトラッキングエラー信号を抽出する。

【0040】ディフェクト判定回路13は、RFアンプ 回路11から出力されるRF信号および回転検出器5か らのFGパルス信号等のディスク1の回転数を示す回転 検出信号を入力し、RF信号によりディスク1のキズや 汚れなどのディフェクトを検出し、ディスク1の回転に 伴ってディスク径方向のディフェクト範囲を判定する。

【0041】レベルスライス・PLL回路15は、RF アンプ回路11からのRF信号を2値化してEMF信号 を得るとともに、このEMF信号を読み取るためにEM F信号に同期したPLLクロックを生成する。

【0042】信号処理回路17は、レベルスライス・P LL回路15から2値化したEMF信号とPLLクロッ クを入力し、PLLクロックを用いてディスク1の同期 信号を検出し、これを基にデータ分離、EMF復調、デ ータ訂正処理を行う。信号処理回路17の出力端はイン ターフェース19を介してホストコンピュータ21に接 続され、信号処理回路17で読み取られたデータは外部 ディバイスであるホストコンピュータ21に転送され る。また信号処理回路17では、訂正不能の場合には、 訂正プロックのエラー情報またはCRC(巡回符号によ る判定) により判定され、データが正しく読み取れたか 否かの判定結果(読取り可/不可信号)が出力される。

【0043】システムコントローラ23はインターフェ ース19を介してホストコンピュータ21に接続され、 ホストコンピュータ21との間で動作命令の送受信を行 うとともに、信号処理回路17からディスク1のアドレ ス情報、読取り可/不可信号を入力し、ディフェクト判 定回路13の出力を入力して、ディスク1全体の動作制 御を行う制御信号を出力する。

【0044】サーボ回路25は、システムコントローラ 23からの制御信号およびRFアンプ回路11からのト ラッキングエラー信号を入力し、送りモータ 9 およびデ

20

ィスクモータ3をそれぞれのドライバー27、29を介 して駆動制御を行う。

【0045】フォーカス・トラッキングサーボ回路31は、システムコントローラ23からの制御信号およびRFアンプ回路11からのトラッキングエラー信号とフォーカスエラー信号を入力し、ピックアップ7の対物レンズの位置を調整するレンズ制御信号を出力する。

【0046】図2は、図1に示すディフェクト判定回路 13の構成例を示すもので、ディフェクト判定回路13 は、RFアンプ回路11からのRF信号に基づいてディ フェクトを検出するディフェクト検出部41と、ディフ ェクト検出部41から出力されたディフェクト検出信号 を回転検出器5からの回転検出信号に基づいてディスク 1が1回転する間遅延する遅延回路43と、ディフェクト検出部41および遅延回路43からの出力に基づいて ディスク径方向のディフェクト範囲を判定するディフェ クト範囲判定部45とで構成される。

【0047】また、ディフェクト検出部41は、例えば 図3に示すようにローパスフィルタ(LPF)51とコ ンパレータ53とによって構成される。

【0048】ディスク1にキズや汚れがあると、図4に示すように、RF信号aは通常レベルより低下する。このRF信号aをLPF51を通した後、LPF通過後の信号bを所定の基準信号cとコンパレータ53で比較することにより、図4に示すような出力信号dがコンパレータ53から出力される。なお、基準信号cは、固定電圧でも、RF信号のLPF通過後の信号に基づいた信号でもよい。

【0049】このように、ディスクのキズや汚れなどのディフェクトは、RF信号にLPFのような周波数帯域 30フィルタを施すことや基準信号を調整することで、所望の検出感度で検出することができる。

【0050】図2において、ディフェクト検出部41からの出力は、遅延回路43およびディフェクト範囲判定部45に入力される。遅延回路43は、例えばシフトレジスタのような遅延素子を有し、回転検出器5からの回転検出信号により、ディフェクト検出部41の出力信号をディスク1がほぼ1回転する間遅延して出力する。

【0051】ディフェクト範囲判定部45は、ディフェクト検出部41の出力信号を入力し、ディフェクト検出 40 信号によりディフェクト検出フラグをセットした後、遅延回路43の出力とディフェクト検出部41の出力を比較し、遅延回路43からのディフェクト検出信号の出力タイミングで、ディフェクト検出部41からディフェクト検出信号が出力されなかった場合には、ディフェクト検出フラグをリセットする。出力された場合には、そのままディフェクト検出フラグをセットした状態とする。この動作は、ディフェクトが検出されたら、1回転後にディスクのほぼ同位置にディフェクトが現れるかを検査することである。現れた場合は、ディフェクトのディス 50

ク径方向の範囲内、現れなかった場合は、ディフェクト のディスク径方向の範囲外と判断することができる。

【0052】なお、回転検出器5は、例えばFGパルス発生器をディスクモータ3に取り付けて構成することができるが、少なくともディスク1の1回転の情報を出力するものであればよく、これ以外にも、ブラシレスモータのホール素子の出力を利用する、ディスクモータ3の駆動コイルの誘起電圧を利用する、ディスクのアドレス情報や同期信号を利用する等の方法によって回転検出信号を得るようにすることもできる。これらの動作の一部は特許第1448247号に開示されている。

【0053】次に、本実施の形態の作用を図5に従って 説明する。図5は、本実施の形態の読取り動作フローを 示すものである。

【0054】システムコントローラ23はまずディスクモータ3を高速回転させる高速読出しモードに設定し(ステップ100)、サーボ回路25およびフォーカス・トラッキングサーボ回路31に制御信号を出力して、ピックアップ7によりディスク1の所望のデータを読みに行く(ステップ101)。

【0055】訂正不能のエラーが発生した場合には(ステップ102)、信号処理回路17より読取り不可信号がシステムコントローラ23に出力され、システムコントローラ23はディスクモータ3を低速回転させる低速読出しモードに変更して(ステップ103)、リトライ動作するようサーボ回路25およびフォーカス・トラッキングサーボ回路31に制御信号を出力し、再度所望のデータを読みに行く(ステップ104)。

【0056】このリトライ動作により所望のデータが読み取れたら(ステップ102)、システムコントローラ23はディフェクト判定回路13のディフェクト検出フラグにより、高速読出しモードに戻すか否かを判断する(ステップ105)。すなわち、ディフェクト検出フラグがセットされていれば、ディフェクトのディスク径方向範囲内と判断して低速読出しモードのままで次のデータを読みに行くよう制御する。ディフェクトのディスク径方向範囲外と判断して高速読出しモードに切り替えて次のデータを読みに行くよう制御する。

【0057】通常、ディスクのキズや汚れなどのディフェクトは、1トラックのみで終わることはない。本実施の形態においては、数トラックにまたがるディフェクトに対して、このディフェクトがまたがるトラックにピックアップ7がある間はディフェクト検出フラグがセットされた状態となるため、このディフェクト検出フラグにより高速/低速読出しモードを切り替えるように構成することにより、ディフェクト範囲内のトラックでは従来のように高速・低速を繰り返して連続データ読取り速度を極端に低下させることを防ぐことができ、安定した再生を行うことができる。また、ディフェクト範囲を外れ

30

たトラックでは、ただちに髙速読取りモードに戻すこと ができるため、高速再生機能を無駄なく有効に利用する

【0058】なお、ディフェクトのディスク径方向の範囲に基づいてディスクの回転を高速/低速に切り替えるシステムは、ディスクの回転速度を半径方向で変えて線速一定でデータを読み取るCLVモードでも、ディスクの回転速度一定でデータを読み取るCAVモードでも適用することができる。CAVモードの場合には、図1においてサーボ回路5は回転検出器5からの回転検出信号を入力して、ディスクモータ3の回転を駆動制御する。また、CLVモード時のディスクモータ3の速度制御は、図示されていないが、ディスク1に記録されている同期信号に基づいて制御する。

ことができる。

【0059】また、ディフェクトのディスク径方向の範囲に基づいてただ単にディスクの回転を高速/低速に切り替える代わりに、通常はCAVモードで読取り動作を行い、ディフェクト範囲ではCLVモードで読取り動作を行うようにすることもできる。

【0060】図6は、本発明の第2の実施の形態のディスク再生装置を示すもので、第1の実施の形態を示す図1と比較して、ディフェクト判定回路13が削除されている。本実施の形態は、読出し動作フロー図を図7に示すように、読取り不能エラーによって高速から低速に切替えた読出しモードを次に読取りに行くとき元に戻すか低速モードのままにするかを、動画データ(音声データも含む)か静止画データかによって判定するものである。

【0061】すなわち、この実施の形態では、システムコントローラ23はまずディスクモータ3を高速回転させる高速モードに設定し(ステップ200)、サーボ回路25およびフォーカス・トラッキングサーボ回路31に制御信号を出力して、高速読出しモードにて所望のデータを読みに行く(ステップ201)。

【0062】信号処理回路17で読取り不能エラーが発生した場合には(ステップ202)、システムコントローラ23は、ディスクモータ3を低速回転させる低速読出しモードに変更して(ステップ203)、リトライ動作するようサーボ回路25およびフォーカス・トラッキングサーボ回路31に制御信号を出力し、再度所望のデ 40ータを読みに行く(ステップ204)。

【0063】このリトライ動作により所望のデータが読み取れたら(ステップ202)、システムコントローラ23は、ホストコンピュータ21からの命令が動画データに基づいたものであるか、動画データ以外のテキストデータのような静止画データに基づいたもであるかを判断して(ステップ205)、動画データであれば、低速読出しモードにて次のデータを読みに行く(ステップ201)。また、静止画データであれば、高速読出しモードに戻して次のデータを読みに行く(ステップ20

16

0) 。

【0064】なお、この実施の形態においても、高速モードをCAVモードに、低速モードをCLVモードに置き換えることができる。

【0065】また、ムービープレーヤのような記録されているデータのファイル種類が判別可能な機器の場合には、読取り対象のデータが動画データか否かはホストコンプータからの情報に依らずに判断することができる。

【0066】以上の説明からも明らかなように、本実施の形態によれば、ある程度の連続データ速度を確保する必要のある動画データや音声データの場合には、リトライ動作以降低速モードを保持することで、読取り不能による高速・低速を繰り返すことなく、安定して動画再生(または音声再生)することができる。また、テキストデータのような連続性を必要としない静止画データの場合には、読取り不能によるリトライ動作時のみ低速モードにすることで、高速再生機能を有効に利用することができる。

【0067】図8は、本発明の第3の実施の形態のディスク再生装置の読取り動作を示すもので、本実施の形態は、第1の実施の形態と第2の実施の形態を組み合わせたものである。なお、本実施の形態のディスク再生装置は図1に示すものと同じ構成となる。

【0068】本実施の形態では、図8に示すように、まずシステムコントローラ23は、読出しモードを高速モードに設定し(ステップ300)、所望のデータを読みに行く(ステップ301)。

【0069】信号処理回路17で読取り不能エラーが発生した場合には(ステップ302)、システムコントローラ23は、高速モードを低速モードに設定変更し(ステップ303)、リトライ動作して再度所望のデータを読みに行く(ステップ304)。

【0070】このリトライ動作により所望のデータが読み取れたら(ステップ302)、システムコントローラ23は、ホストコンピュータ21からの命令が動画データ(または音声データ)に基づいたものであるか、動画データ以外のテキストデータのような静止画データに基づいたもであるかを判断して(ステップ305)、動画データ(または音声データ)であれば、低速読出しモードのままで次のデータを読みに行く(ステップ301)。

【0071】一方、静止画データであれば、次にディフェクト判定回路13のディフェクト検出フラグがセットされているか否か、すなわちディスク径方向のディフェクト範囲内か否かを判断して(ステップ306)、フラグがセット(ディフェクト範囲内)のときは、低速読出しモードのままで次のデータを読みに行く(ステップ301)。フラグがリセット(ディフェクト範囲外)のときは、高速読出しモードに戻して次のデータを読みに行く(ステップ300)。

【0072】なお、この実施の形態においても、高速モードをCAVモードに、低速モードをCLVモードに置き換えて適用することもできる。

【0073】以上の説明からも明らかなように、本実施の形態によれば、ある程度の連続データ速度を確保する必要のある動画データや音声データの場合には、リトライ動作以降低速モードを保持することで、読取り不能による高速・低速を繰り返すことなく、安定して動画生や音声再生することができる。また、テキストデータのような連続性を必要としない静止画データの場合には、読取り不能によるリトライ動作以降ディフェクトがまたがるトラック範囲の間だけ低速モードにすることで、無駄に高速・低速を繰り返してディスクモータに負荷をかけることなく、高速再生機能を有効に利用することができる。

[0074]

【発明の効果】上述したように、本発明によれば、データ読取り不能により低速モードに切り替えた後、ディスク径方向のディフェクト範囲に基づいて、低速モードを高速モードに戻すタイミングを決定することにより、不20必要に高速モードと低速モードを繰り返して連続データ読取り速度を極度に低下させることなく、動画再生におけるディフェクトの影響を最小限に抑えることができる。さらに、ディスクモータの加速減速による消費電力の増大や発熱を抑えることができる、高速再生機能を無駄なく有効に利用することができる、などの効果がある。

【0075】また本発明によれば、データ読取り不能により低速モードに切り替えた後、ある程度の連続データ 読取り速度が必要な動画データか、あまり連続データ読 30 取り速度を必要としない静止画データによって、低速モードを高速モードに戻すタイミングを変えることにより、動画再生に支障を与えることなく、かつ高速再生機能を最大限に有効に利用しつつディスク再生を行うことができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施の形態のディスク再生装置*

* を示すブロック図である。

【図2】図2は、図1に示すディフェクト判定回路の構成例を示すプロック図である。

18

【図3】図2に示すディフェクト検出部の構成例を示す 回路図である。

【図4】図3に示すディフェクト検出部の各信号の波形を示す図である。

【図 5 】第1の実施の形態の読取り動作フローを示すフロー図である。

10 【図6】本発明の第2の実施の形態のディスク再生装置を示すブロック図である。

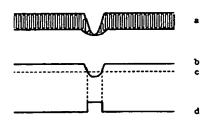
【図7】第2の実施の形態の読取り動作フローを示すフロー図である。

【図8】第3の実施の形態の読取り動作フローを示すフロー図である。

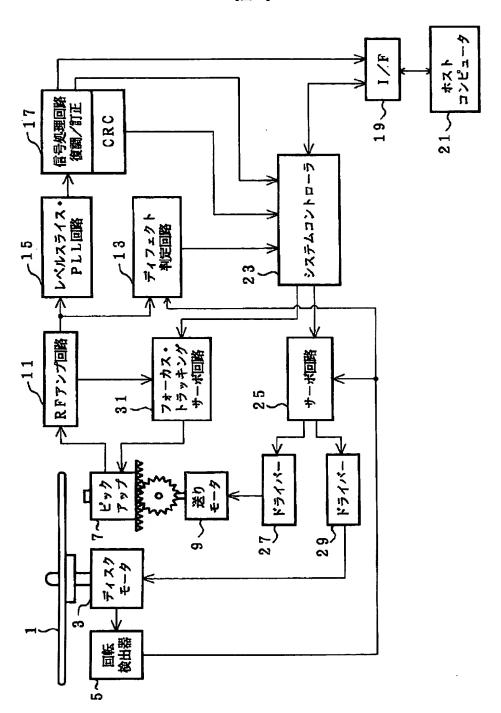
【符号の説明】

- 1 ……ディスク
- 3……ディスクモータ
- 5 ……回転検出器
- 0 7……ピックアップ
 - 9……送りモータ
 - 11 ·······RFアンプ回路
 - 13……ディフェクト判定回路
 - 15……レベルスライス・PLL回路
 - 17……信号処理回路
 - 19……インターフェース
 - 21……ホストコンピュータ
 - 23……システムコントローラ
 - 25……サーボ回路
- 30 27、29……ドライバー
 - 31……フォーカス・トラッキングサーボ回路
 - 41……ディフェクト検出部
 - 4 3 ……遅延回路
 - 45……ディフェクト範囲判定部
 - 51……ローパスフィルタ
 - 53……コンパレータ

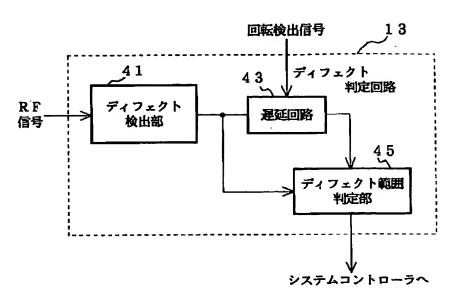
【図4】

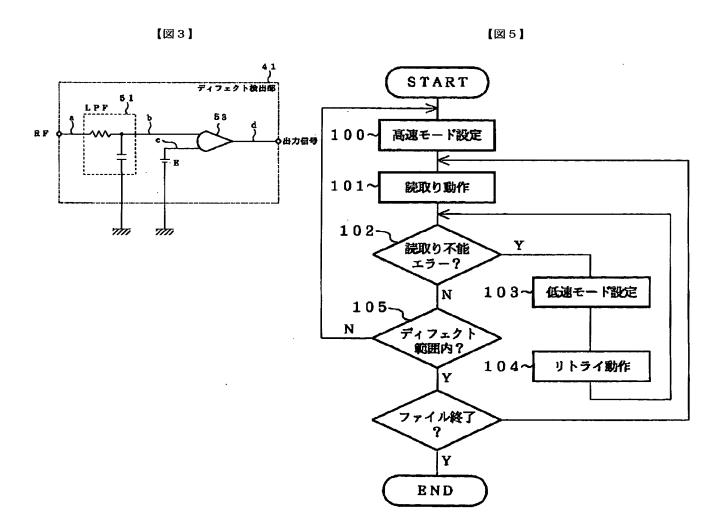


【図1】

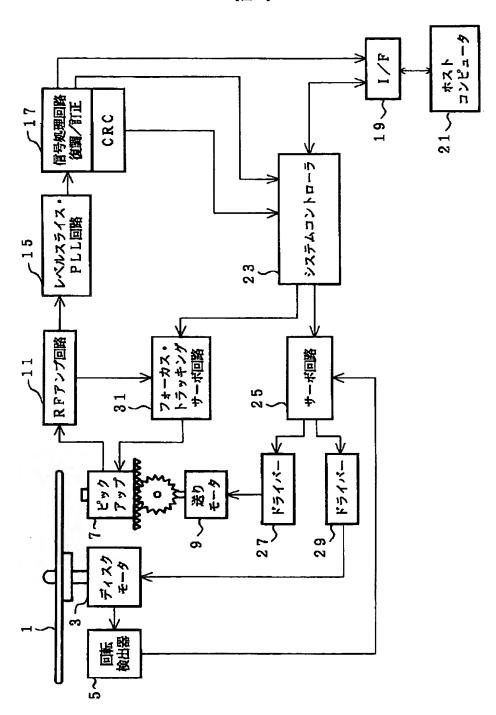


【図2】

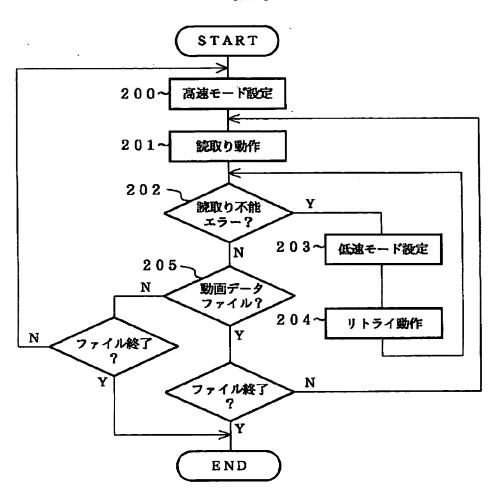




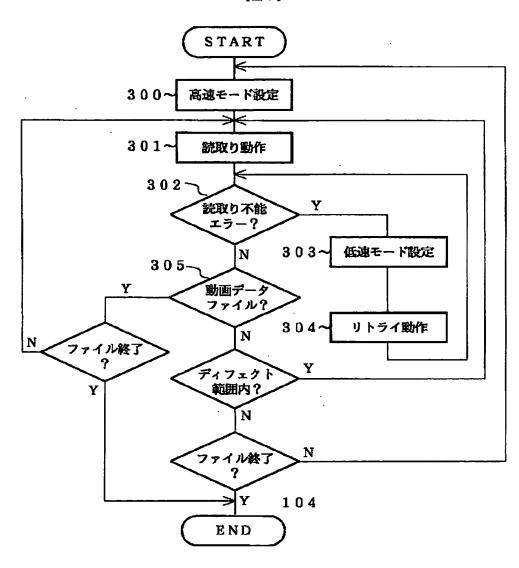
【図6】



【図7】



【図8】



フロントページの続き

(51) Int. Cl. °	識別記号	F I	
G 1 1 B 20/18	5 5 2	G 1 1 B 20/18	552F
	572		572C
			572F